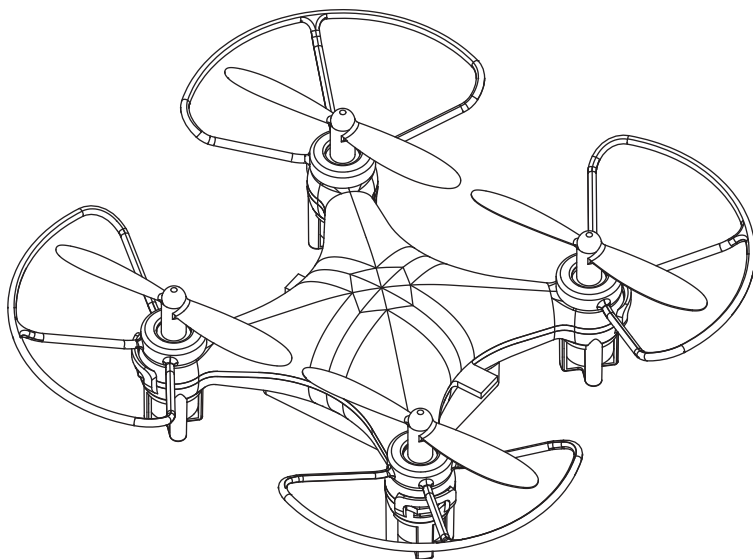




MANTA

SKY BEE DRONE

Model:
MDR001

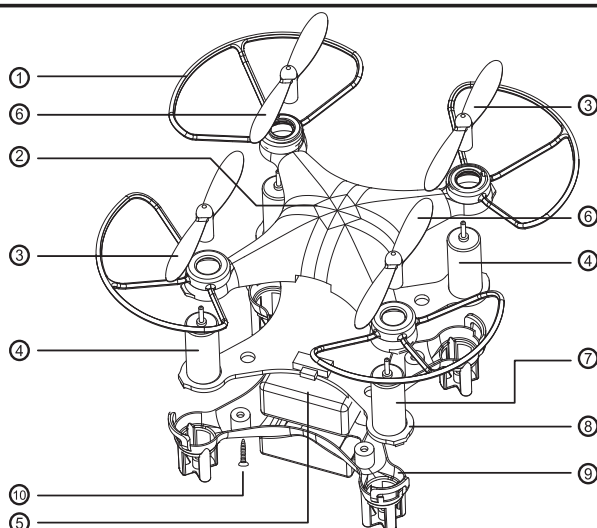


Instrukcja Obsługi
User's Manual

1. WPROWADZENIE

Niniejszy kwadrokopter jest łatwym w pilotażu, w pełni funkcjonalnym modelem zdalnie sterowanym, który jest zdolny do wykonywania takich manewrów jak zawis, przewrót, lot po prostej we wszystkich kierunkach, z różną podatnością; przed użyciem kwadrokoptera należy dokładnie zapoznać się z instrukcją obsługi.

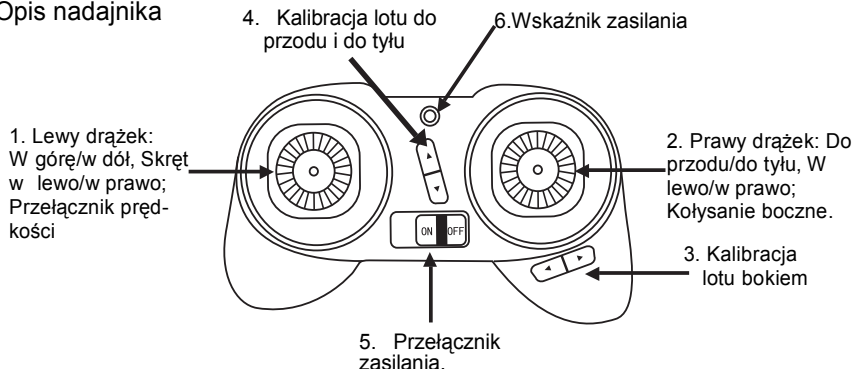
2. CZĘŚCI ZAPASOWE I WIDOK SZCZEGÓŁOWY



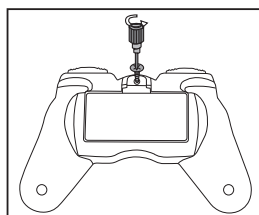
Nr	NAZWA CZĘŚCI	Nr	NAZWA CZĘŚCI
1	Ośłona ochronna	6	Łopatką B
2	Górna kopułka	7	Silnika B
3	Łopatką A	8	Panel odbiornika
4	Silnik A	9	Dolna kopułka
5	Akumulator	10	Wkręt samogwintujący

3. NADAJNIK

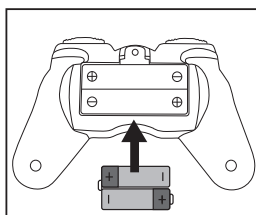
Opis nadajnika



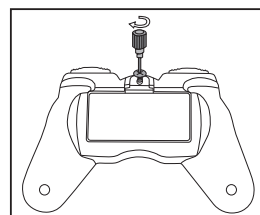
Instalacja baterii



Zdjąć pokrywę



Włożyć 2 baterie AAA, zgodnie z zaznaczonymi biegunami.

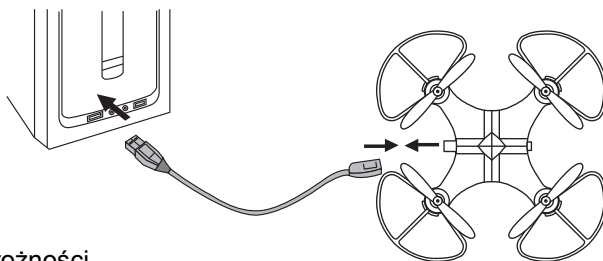


Złożyć pokrywę z powrotem

4. ŁADOWANIE AKUMULATORA LITOWO-POLIMEROWEGO

4.1 Kwadrokopter wyposażony jest w akumulator litowo-polimerowy 3,7V 100 mAh.

Lampka kontrolna ładowarki USB zapali się po podłączeniu do źródła prądu. Lampka zgaśnie kiedy akumulator jest w pełni naładowany. Ładowarkę USB można podłączyć do dowolnego źródła zasilania - do gniazda sieciowego czy adaptera samochodowego USB. Akumulator jest w pełni naładowany po około 5 minutach. Należy się upewnić, że w czasie ładowania kwadrokopter jest zawsze wyłączony.

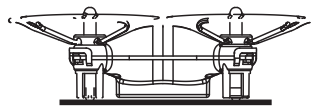
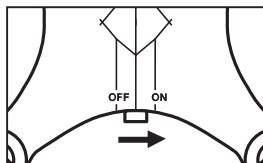


4.2 Środki ostrożności

- Akumulatora nie należy wystawiać na działanie wysokich temperatur, jak np. w pobliżu ognia, czy grzejników elektrycznych. W przeciwnym wypadku może dojść do pożaru lub uszkodzenia akumulatora.
- Akumulator należy ładować przy pomocy dołączonej ładowarki.
- Akumulatora nie należy wymontowywać.
- Nie wolno pozostawiać włączonej ładowarki bez nadzoru.

5. GOTOWY DO LOTU

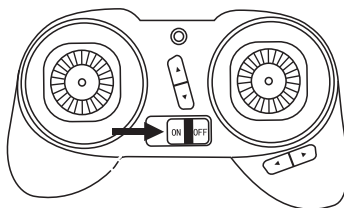
5.1 Włączyć kwadrokopter i umieścić go w pozycji poziomej.



Pozycja pozioma

WSKAZÓWKI: W trakcie dopasowywania sygnału kwadrokopter należy ustawić w pozycji poziomej, celem szybszego zakończenia dopasowywania oraz zapewnienie pozycji do stabilnego lotu.

5.2 Aby włączyć nadajnik wcisnąć przełącznik zasilania.



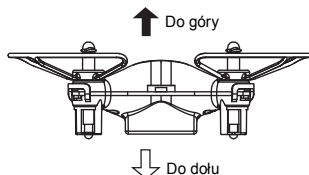
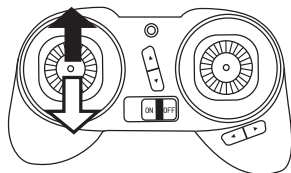
UWAGA.

Przesuń drążek przepustnicy w dół.

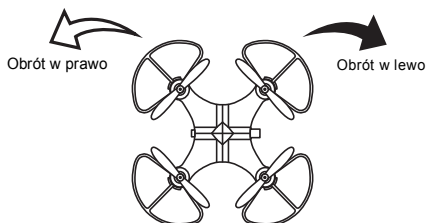
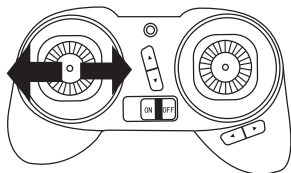
5.3 Dopasowywanie częstotliwości

Przed przystąpieniem do dopasowywania sygnału włączyć sterownik i kwadrokopter, lampki będą powoli migać, po dopasowaniu sygnału lampki będą się świeciły stałym światłem.

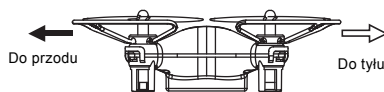
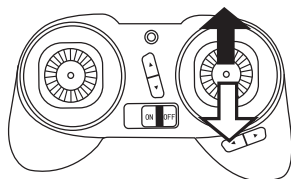
6. STEROWANIE



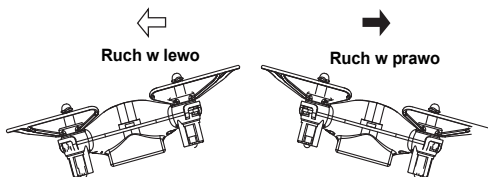
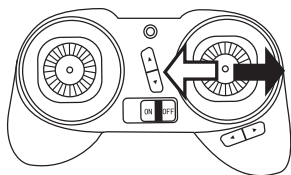
Popchnąć drążek przepustnicy do góry lub do dołu – kwadrokopter wzniesie się lub opadnie.



Popchnąć drążek kierunku w lewo lub w prawo – kwadrokopter obróci się w lewo lub w prawo.



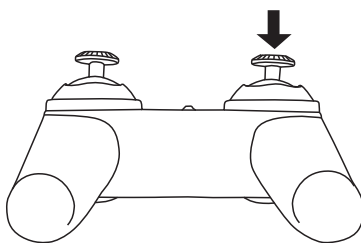
Popchnąć drążek kierunku w górę lub do dół – kwadrokopter poleci do przodu lub do tyłu.



Popchnąć drążek kierunku w lewo lub w prawo – kwadrokopter poleci w lewo lub w prawo.

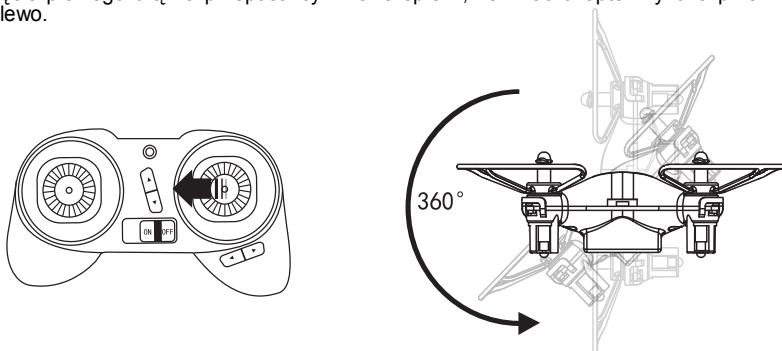
7. PRZEWROTY

Po wciśnięciu lewego drążka przepustnicy, kwadrokopter może wykonać przewrót. Lampka kontrolna na nadajniku zdalnego sterowania zacznie szybko migać. Aby wrócić do trybu lotu normalnego, należy ponownie wcisnąć drążek przepustnicy – lampka kontrolna na nadajniku zapali się światłem stałym.



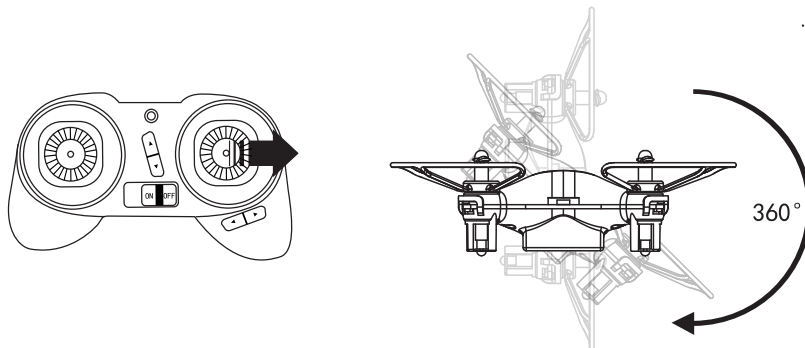
7.1 Przewrót w lewo

Popchnięcie prawego drążka przepustnicy w lewo sprawi, że kwadrokopter wykona przewrót o 360° w lewo.



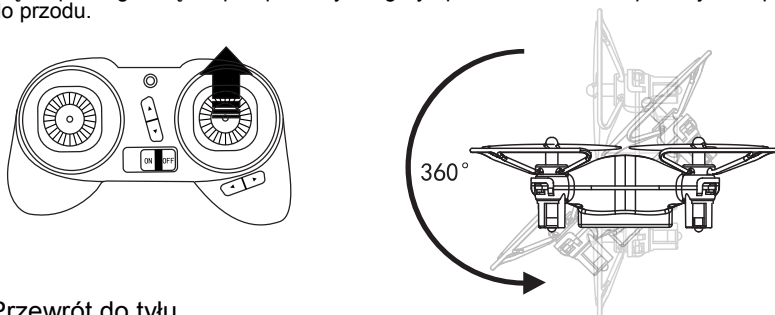
7.2 Przewrót w prawo

Popchnięcie prawego drążka przepustnicy w prawo sprawi, że kwadrokopter wykona przewrót o 360° w prawo.



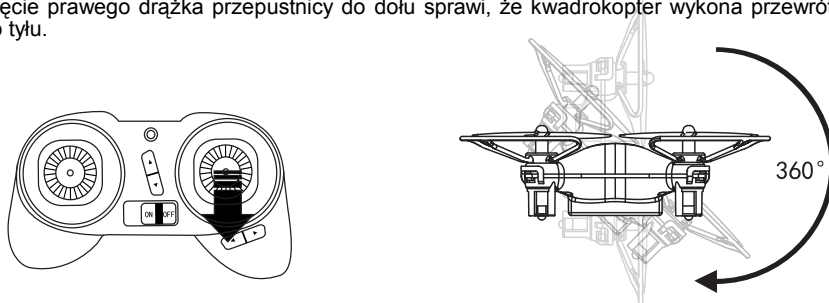
7.3 Przewrót do przodu

Popchnięcie prawego drążka przepustnicy do góry sprawi, że kwadrokopter wykona przewrót o 360° do przodu.



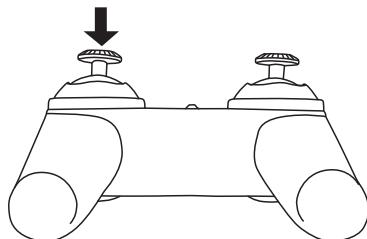
7.4 Przewrót do tyłu

Popchnięcie prawego drążka przepustnicy do dołu sprawi, że kwadrokopter wykona przewrót o 360° do tyłu.



8. PRZEŁĄCZNIK PRĘDKOŚCI

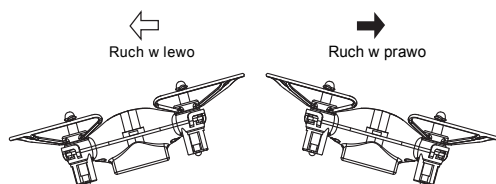
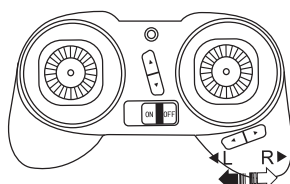
Popchnięcie prawego drążka przepustnicy powoduje przejście do trybu z dużą prędkością. Lampka kontrolna na nadajniku zdalnego sterowania zacznie powoli migać. Aby wrócić do trybu lotu z małą prędkością, należy ponownie wcisnąć drążek przepustnicy – lampka kontrolna na nadajniku zapali się światłem stałym.



9. KOREKTA TORU LOTU - KALIBRACJA

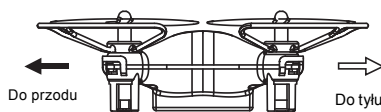
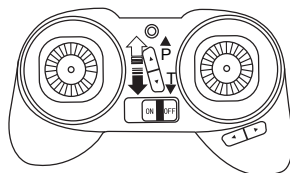
9.1 kalibracja lotu bokiem

W czasie lotu w lewo/w prawo można korygować tor lotu, wciskając przycisk Korekta toru lotu w prawo/w lewo.



9.2 kalibracja lotu do przodu i do tyłu

W czasie lotu do przodu/do tyłu można korygować tor lotu, wciskając przycisk Korekta toru lotu do przodu/do tyłu.



10. USUWANIE USTEREK

10.1 Nie można sparować nadajnika z kwadrokopterem.

Rozwiązanie: Upewnić się, że akumulator kwadrokoptera jest całkowicie naładowany. Upewnić się, że w czasie ładowania kwadrokopter jest zawsze wyłączony.

10.2 Kwadrokopter jest niestabilny. Żyroskop nie pracuje prawidłowo.

Rozwiązanie: Upewnić się, że akumulator kwadrokoptera jest całkowicie naładowany. Ponownie sparować nadajnik z kwadrokopterem poprzez ich włączenie i wyłączenie. Upewnić się, że kwadrokopter umieszczony jest w pozycji poziomej, na stabilnym podłożu.

10.3 Kwadrokopter nie wykonuje przewrotu.

Rozwiązanie: Popchnąć lewy drążek.

10.4 Kwadrokopter drga i emituje głośne dźwięki.

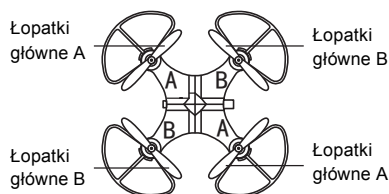
Rozwiązanie: Sprawdzić czy silniki, kopułki i wirniki są prawidłowo zamontowane.

10.5 Kwadrokopter nie startuje.

Rozwiązania: Sprawdzić, czy wirniki są prawidłowo zamontowane. Wirniki oznaczone „A” należy zamontować na silniku „A”, itd.

Sprawdzić, czy kopułka nie jest poluzowana i nie blokuje wirników.

11. WYMIANA ŁOPATEK WIRNIKÓW



Ważne:

1. Wymiana odpowiednich łopatek wirników. W przypadku wymiany niewłaściwej łopatkę może wystąpić problem ze sterowaniem.
2. W czasie lotu, łopatkę A wirnika obracają się w prawo, podczas gdy łopatkę B wirnika obracają się w lewo.

Uwaga: kwadrokoptera należy używać z daleka od ludzi, wysokich budynków, napowietrznych przewodów wysokiego napięcia, itp., a także unikać latania w czasie silnego wiatru, deszczu i burzy z piorunami. Kwadrokopter wykonany został z precyzyjnych komponentów elektronicznych i mechanicznych, przez co należy unikać przedostania się wilgoci lub pary wodnej do jego wnętrza, celem uniknięcia awarii komponentów mechanicznych i elektronicznych mogących skutkować wypadkiem.

UWAGA:

Śmigła kwadrokopter obraca się z bardzo dużą prędkością, bezpośredni kontakt z nimi grozi obrażeniami ciała. Produkt przeznaczony jest dla osób powyżej 14 roku życia.

Uwaga!

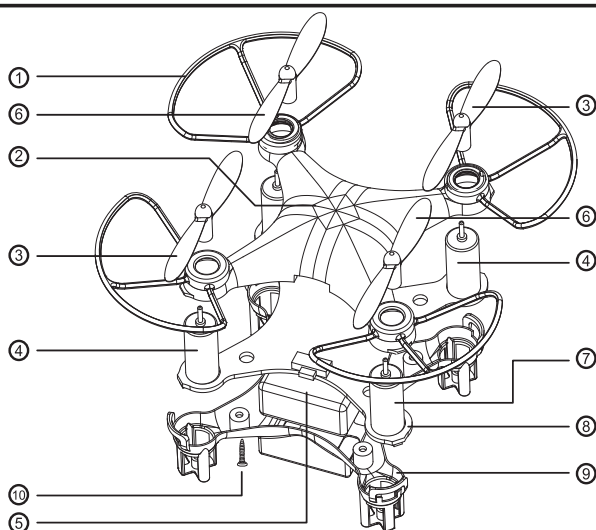
Konstrukcja produktu i parametry techniczne mogą ulec zmianie bez wcześniejszego powiadomienia. Dotyczy to przede wszystkim parametrów technicznych, oprogramowania oraz podręcznika użytkownika. Niniejszy podręcznik użytkownika służy ogólnej orientacji dotyczącej obsługi produktu.

Producent i dystrybutor nie ponoszą żadnej odpowiedzialności tytułem odszkodowania za jakiegokolwiek nieścisłości wynikające z błędów w opisach występujących w niniejszej instrukcji użytkownika

1.INTRODUCTION

This quadcopter is an easy-to-fly,full featured remote control model that can hover,flip,thrown and fly in all directions with different sensitivities,please read this manual carefully before operating this product.

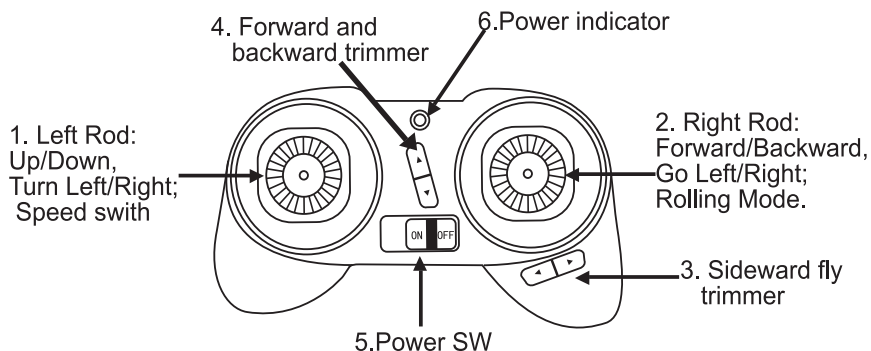
2.SPARE PARTS AND DETAILED VIEW



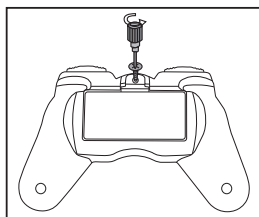
No	PART NAME	No	PART NAME
1	Protective cover	6	Blade B
2	Upper canopy	7	Motor B
3	Blade A	8	Receiver board
4	Motor A	9	Underneath canopy
5	Li-po battery	10	Tapping screw

3. TRANSMITTER

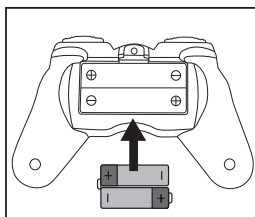
Introduction of transmitter



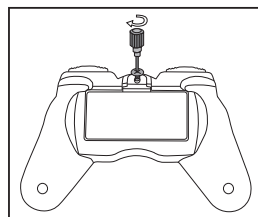
Battery installation



Take out the cover



Install 2xAAA battery according to the correct polarities



Return the cover

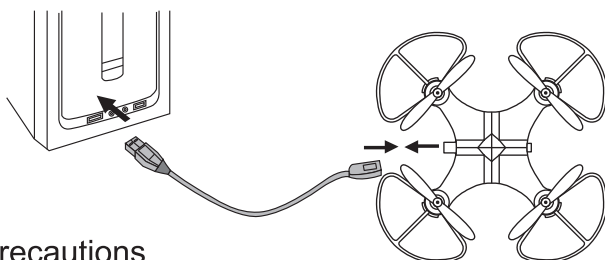
4. LI-PO BATTERY CHARGING

4.1 equipped with a 3.7V 100 mAh Li-Po battery.

The USB charger will light up when it's connected to a power source.

The red light on the USB socket will turn off when it's full charged.

You can connect the USB charger to any USB outlet including wall and car USB adapters. Fully charging your helicopter takes about 45 minutes. Always make sure to turn off the quadcopter while charging.



4.2 Safety Precautions

The battery shall not be exposed to circumstances of high temperature, such as open fire or electric heating device. Or it may cause fire or damage to the battery.

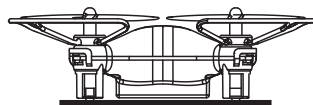
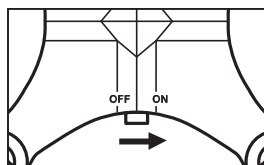
† The battery shall be charged with the charger attached in package.

- The battery shall not be dismantled.

- Never charge batteries unattended.

5. READY TO FLY

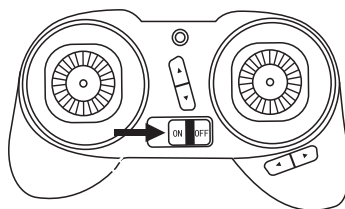
5.1 Turn on your quadcopter, put it on the Horizontal position.



Horizontal position

TIPS: When matching signal, keep the quadcopter on horizontal position for easier matching and starting a stable flight.

5.2 Press the power switch to turn on the transmitter.



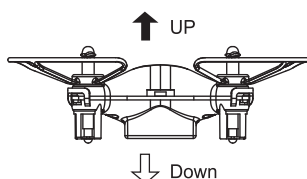
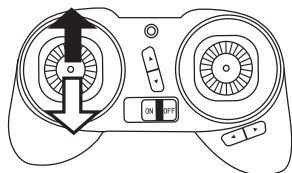
NOTE.

Move the throttle stick down.

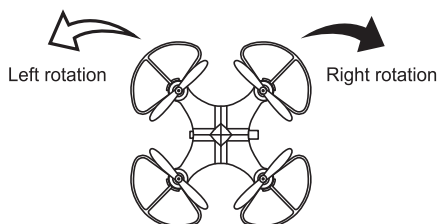
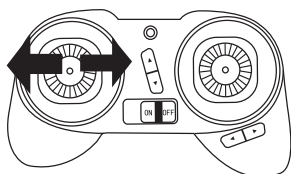
5.3 Frequency Matching

Turn on both the controller and the aircraft, before matching, the indicators flash slowly, after matching, the indicators keep on lighting instead of flashing.

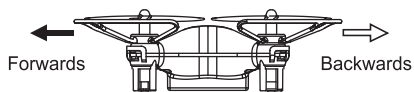
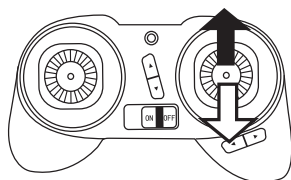
6. CONTROL METHOD



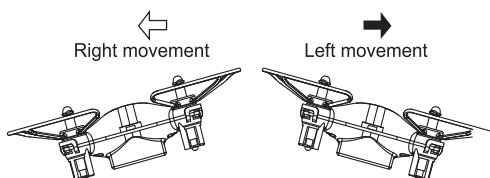
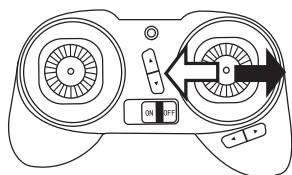
Push the throttle up or down, the quadcopter flies upward or downward.



Push the throttle left or right, the quadcopter turns to left or right.



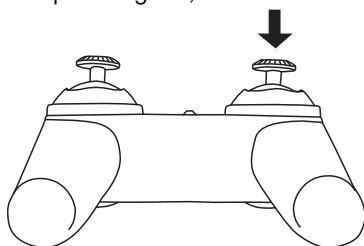
Push the direction lever up or down ,the quadcopter flies forward or backward.



Push the direction lever left or right, the quadcopter flies to left side or right side.

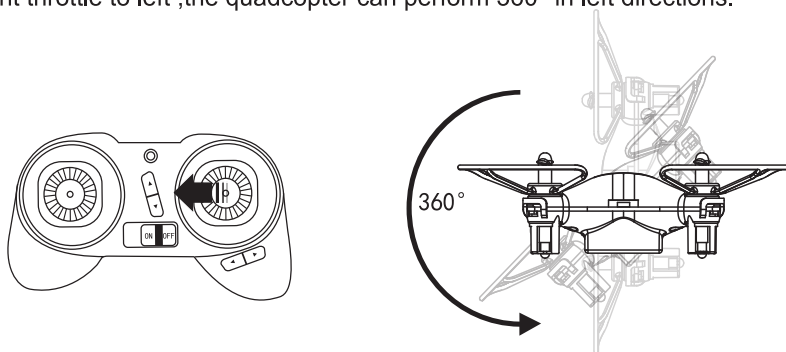
7.FLIPS

Press left throttle ,can change to flip .the remote control light is quickly flash ,Return to normal flight mode when press again ,the remote control light is always on.



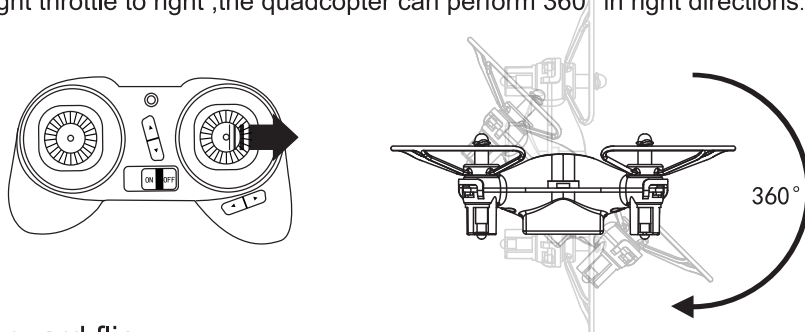
7.1 Left side flip

Push right throttle to left ,the quadcopter can perform 360° in left directions.



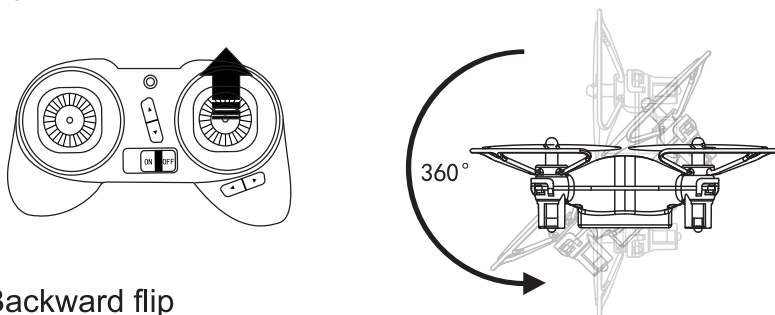
7.2 Right side flip

Push right throttle to right ,the quadcopter can perform 360° in right directions.



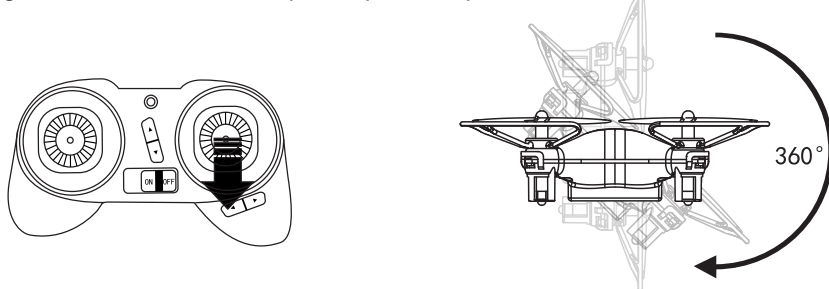
7.3 Forward flip

Push right throttle to up ,the quadcopter can perform 360° forward directions.



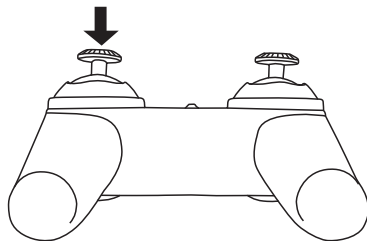
7.4 Backward flip

Push right throttle to down ,the quadcopter can perform 360° backward directions.



8.SPEED SWITCH

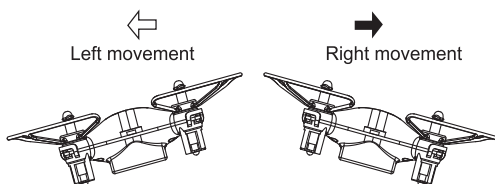
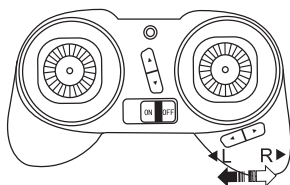
Press right throttle ,can change to high speed flying mode .the remote control light is slow flash ,Return to low speed mode when press again ,the remote control light is always on.



9.FINE-TUNING OPERATION

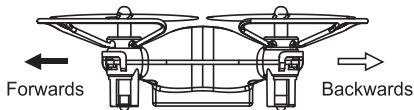
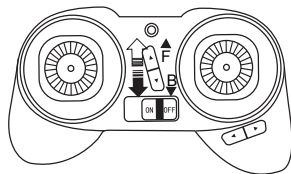
9.1 Sideward fly trimmer

When the quadcopter keeps flying to left / right side, you can correct it by pressing the Fine-tuning button right / left.



9.2 Forward and backward trimmer

When the quadcopter keeps flying forward / backward, you can correct it by pressing fine-tuning button right / left.



10.TROUBLE SHOOTING

10.1 Transmitter and the quadcopter does not bind.

Solution: Make sure the quadcopter is fully charged. Make sure to turn off the quadcopter while charging.

10.2 Quadcopter is not stable. Gyroscope is not working well.

Solution: Make sure the quadcopter is fully charged.

Re-bind the transmitter and the quadcopter by turning them off and on again. Make sure the quadcopter is in horizontal position on a stable flat surface.

10.3 Quadcopter does not flip.

Solution: Push down the left stick.

10.4 Quadcopter is shaking with noise.

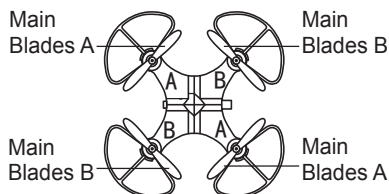
Solution: Check if the motors, canopy, and propellers are all properly positioned.

10.5 Quadcopter does not take off.

Solutions: Check if all the propellers are properly installed. Propellers marked as "A" should be placed on motors marked as "A" and vice versa.

Check if the canopy is loose and blocking propellers.

11. REPLACEMENT OF THE FAN BLADE



Importance:

1. Replace the corresponding fan blade. If you replace the wrong fan blade, it may not be controlled.
2. When flying, the fan blade A rotates in clockwise direction, and the fan blade B rotates in anti-clockwise direction.

Notice: please keep away person ,High-rise buildings,High-voltage wire and so on ,also avoid flying under wind rain ,thunder and bad weather .the quadcopter is made up by many Precision electronic components and mechanical parts. so prevent Moisture or water vapor into the body's internal. In order to avoid mechanical, electronic components failure caused an accident.

NOTE:

Quadcopter propeller rotate at very high speed, direct contact with them threatening injuries.

The product is designed for persons over 14 years of age.

NOTE!

Product design and Technical parameters may be change without notice.This mainly concerns parameters technical, software and user manual present. User's Manual is a general orientation on service product.

Manufacturer and distributor do not assume any responsibility as compensationfor any inaccuracies errors in the descriptions appearing in this user manual.



MANTA

INFOLINIA SERWISOWA

tel: +48 22 332 34 63 lub e-mail: serwis@manta.com.pl
od poniedziałku do piątku w godz. 9.00-17.00

Producent zastrzega sobie możliwość wprowadzenia zmian w specyfikację produktu bez uprzedzenia.

Strona główna www.manta.com.pl Strona
wsparcia technicznego www.manta.info.pl

SERVICE INFOLINE

tel: +48 22 332 34 63 or e-mail: serwis@manta.com.pl
from Monday to Friday. 9.00-17.00

The manufacturer reserves the right to make changes to product specifications without notice.

Home: www.manta.com.pl
Home support: www.manta.info.pl



Made in P.R.C.
FOR MANTA EUROPE